

Wir bieten Möglichkeiten zur Kontrolle von technischen und baulichen mit Wasser gefüllten Werken.

Der Tauchroboter



Technische Spezifikationen

ROV ABMESSUNGEN

Länge 380mm
Breite 320mm
Höhe 270mm
Länge mit Greifer 400mm
Höhe mit 360° Sonar 320mm
ROV Gewicht ca. 7,5 Kg
Tiefenbereich bis 150 Meter

ANTRIEB

Vertikalmotor 1x 1,2kg
Horizontalmotor 2x 1,2kg
Quermotor 1x 1,2kg
Propeller und Schutz Ø60mm
Geschwindigkeit 0-3 Knoten
Zul. Betriebstemperatur 0 – 30 °C
Kabel Länge 150m
Durchmesser 7,3 mm
Typ neutraler Auftrieb
Temperatur Bereich 0 – 30 °C
Kabeltrommel mit Schleifkontakt

ROV DECKENEINHEIT

Hauptversorgung

Handkontroll-Joystick

Sonar An/Aus Schalter

Licht An/Aus Schalter

Kabel

2 RCA Video Out

RS 232

15 Zoll LED Monitor

ELEKTRIK

Eingangsstecker am ROV 5 Nadel-Mehrfachstecker

Stromversorgung 220-240VAC 50Hz

Kabelspannung bis zu 450 VDC

Konstruktion

Rumpf Kunststoff

Licht Frontscheinwerfer 4x ca. ~ 700-Lumen LED/Lampe

KAMERA

sw/Farbe Farbe

Auflösung 600 Linien

Lichtempfindlichkeit 0.3 Lux

Kameralinse Weitwinkel

Fokus manuell einstellbar

Schwenkwinkel 180°

Videoformat PAL Composite

GREIFERSPEZIFIKATIONEN

Tiefenzulassung: 300 m

Maximale Zangenöffnung: 82 mm

Maximale Länge: 390 mm

Durchmesser des Greifers: 48 mm

Gewicht im Trockenen: 590 g

Gewicht im Wasser: 200 g

Greiferrotation: in beide Richtungen (360°)

Stromversorgung: Versorgung über das ROV 24 V DC

RUNDSCAN SONAR 360°

Abmessungen H 74 mm x Ø 71 mm

Gewicht 427g im Wasser: 200g

Erlaubte Umgebungstemperatur -10°C bis +35°C

Frequenz 215 kHz

Öffnungswinkel 6° vertikal + horizontal

Weiteneinstellung von 2 m bis 100 m

Scansektor Einstellbar vom Piloten (bis zu 360°)

Scangeschwindigkeit normal + schnell

Spezialeigenschaften Entfernungsmessung

True acoustic zoom

Stromversorgung Über ROV 12V – 36V

Datenverbindung RS 232 115kb/s

Der Roboter kann auch an weiteren Seilen befestigt werden, um ihn entgegen der Strömung zu ziehen

Sonderlösungen Unterwasserinspektion

Auch für andere Bereiche der Unterwasserinspektion bieten wir eine gesonderte oder maßgeschneiderte Lösungen an.

Beispiele

Starke Strömung

Mit speziellen Unterwasserkameras die an Drahtseilen befestigt werden, können Abschnitte mit starker Strömung untersucht werden. Diese werden meist entgegen der Strömung durch Rohrleitungen oder Wasserkanäle gezogen. Zur Fixierung werden seitlich auf anpassbare Längen Streben mit ins Wasser gelassen, die für eine Stabilisierung im Wasser sorgen. Dadurch wird die Kamera ruhig gehalten und dank des geringen Widerstands eine Aufnahme ermöglicht. Die Aufnahmeeinheit ist mit LED Scheinwerfern ausgestattet und bietet so eine weitere Möglichkeit der Kanal und Rohleitungsinspektion.

Für weitere Fragen stehen wir Ihnen gerne zur Verfügung

Team Tauchroboter Hamburg

04107 3741922